



Prüfungsklausur Technische Mechanik II

Familienname, Vorname	
Matrikel-Nummer	Fachrichtung

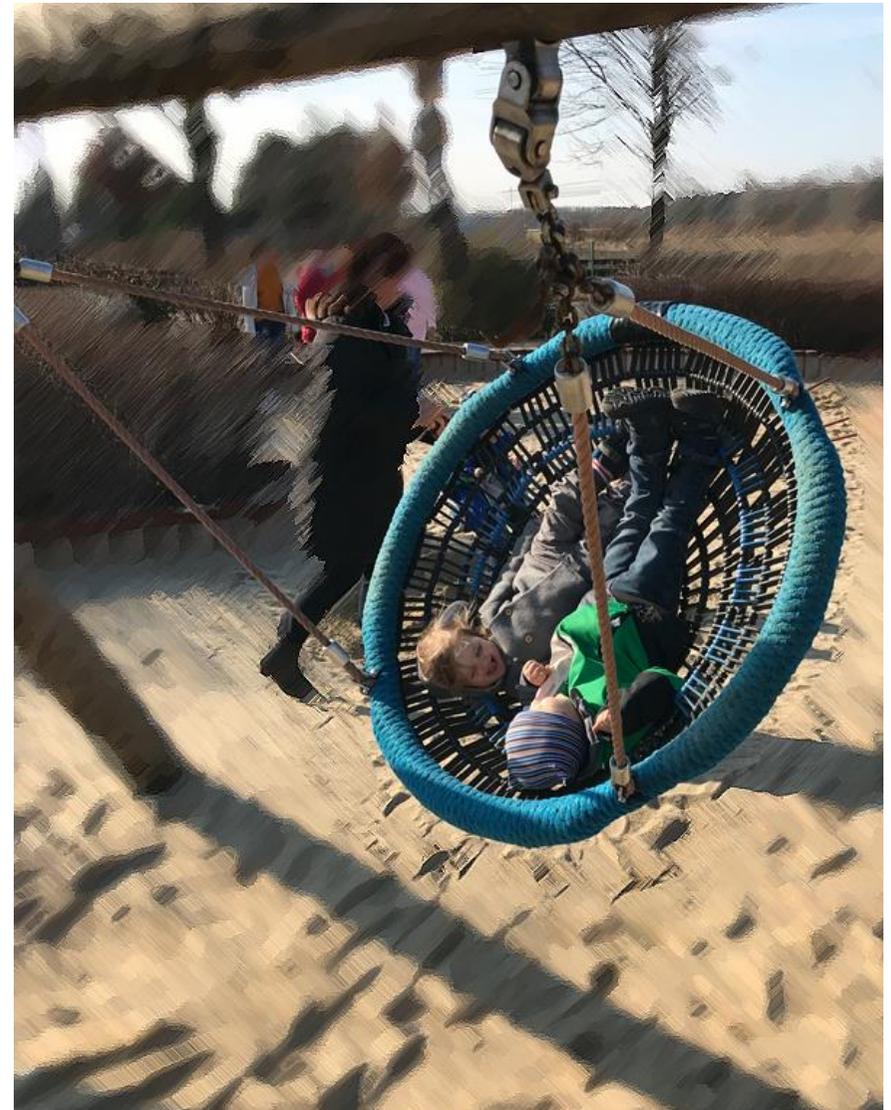
1. Die Prüfung umfasst 6 Aufgaben auf 8 Blättern.
2. Nur vorgelegte Fragen beantworten, keine Zwischenrechnungen eintragen.
3. Alle Ergebnisse sind grundsätzlich in den **gegebenen** Größen auszudrücken.
4. Die Blätter der Prüfung dürfen nicht getrennt werden.
5. Zugelassene Hilfsmittel: Fachliteratur, eigene Aufzeichnungen, Taschenrechner. Mobiltelefone müssen ausgeschaltet sein!
6. Bearbeitungszeit: 90 min
7. Unterschreiben Sie die Prüfung bitte **erst** beim Eintragen Ihres Namens in die Sitzliste.

.....
 (Unterschrift)

Gesamtpunktzahl: 72
 zum Bestehen erforderlich: 36

Punkte	Note	

Beim Anblick der schaukelnden Kinder stellen sich verschiedene Fragen nach Bewegungsablauf und Sicherheit, die im Rahmen der Prüfung anhand vereinfachter Modelle untersucht werden sollen.



Aufgabe 1 (17 Punkte)

Statt den Kindern im Korb liegt hier ersatzweise eine Kiste (Masse m , Trägheitsmoment mk_1^2 bzgl. Schwerpunkt C_1) auf einem dünnen Brett (Masse m , Trägheitsmoment mk_2^2 bzgl. Schwerpunkt C_2), das über masselose Seile in O aufgehängt ist und mit dem Winkel $\alpha(t)$ schwingt.

a) Wie bezeichnet man die Größen k_1 und k_2 in der Aufgabenstellung?

b) Zeichnen Sie die Momentanpole P_1 und P_2 von Kiste und Brett ein.

c) Zeichnen Sie die Geschwindigkeiten \vec{v}_1 und \vec{v}_2 der beiden Körperschwerpunkte für eine Bewegung nach rechts ein (wählen Sie $v_1 \hat{=} 2 \text{ cm}$).

d) Welcher Zusammenhang besteht zwischen den Schwerpunkts-
geschwindigkeiten und der Winkelgeschwindigkeit $\dot{\alpha}$?

$v_1 =$ _____ , $v_2 =$ _____

e) Wie groß sind kinetische und potentielle Energie der Kiste?
(Nullniveau in O)

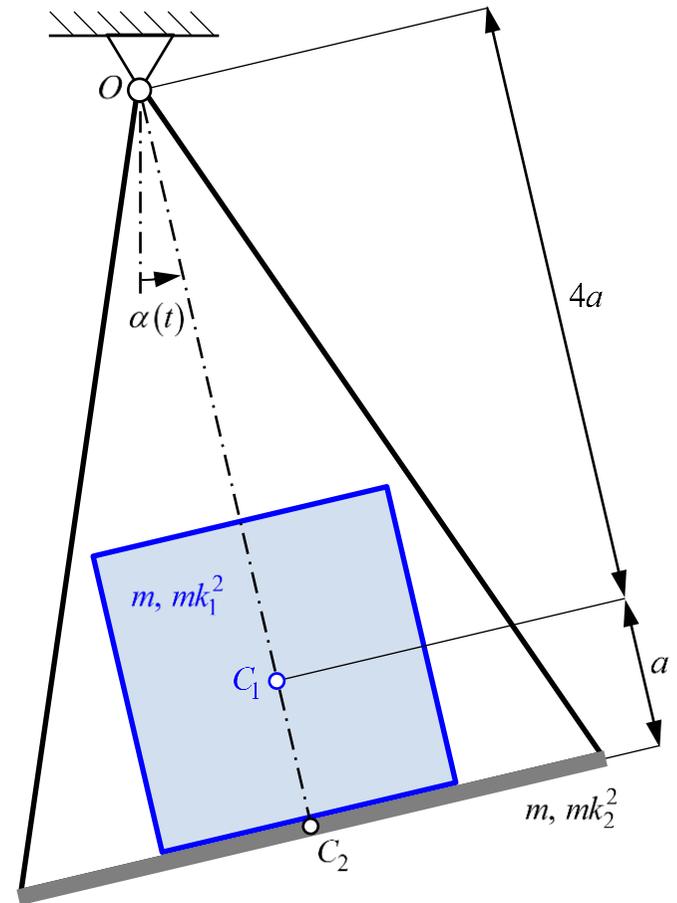
$T_1 =$ _____ ,

$U_1 =$ _____

f) Wie groß sind kinetische und potentielle Energie des Bretts?
(Nullniveau in O)

$T_2 =$ _____ ,

$U_2 =$ _____



g) Wie lautet der Energiesatz bei einer gegebenen Anfangsenergie E_0 ?

$T_1 + U_1 = T_2 + U_2 - E_0$ $T_1 - U_1 + T_2 - U_2 = E_0$

$T_1 + T_2 = E_0 + U_1 + U_2$ $T_1 + U_1 + T_2 + U_2 = E_0$

h) Welches Ergebnis findet man daraus für die Winkelgeschwindigkeit in
Abhängigkeit der Auslenkung α ?

$\dot{\alpha} =$ _____



Aufgabe 2 (11 Punkte)

Das System in Aufgabe 1 besteht nun aus einer würfelförmigen homogenen Kiste (Masse m , Kantenlänge $2a$) und einem dünnen, homogenen Brett (Masse m , Kantenlänge $4a$).

- a) Geben Sie die y -Koordinaten der Körperschwerpunkte C_1 und C_2 sowie des Gesamtschwerpunkts C_{ges} an.

$$y_1 = \underline{\hspace{2cm}}, \quad y_2 = \underline{\hspace{2cm}}, \quad y_{ges} = \underline{\hspace{2cm}}$$

- b) Wie groß ist das Massenträgheitsmoment der Kiste um die z -Achse bzgl. Körperschwerpunkt C_1 bzw. Aufhängepunkt O ?

$$I_{C_1} = \underline{\hspace{2cm}}, \quad I_{O_1} = I_{C_1} + \underline{\hspace{2cm}} = \underline{\hspace{2cm}}$$

- c) Wie groß ist das Massenträgheitsmoment des Bretts um die z -Achse bzgl. Körperschwerpunkt C_2 bzw. Aufhängepunkt O ?

$$I_{C_2} = \underline{\hspace{2cm}}, \quad I_{O_2} = I_{C_2} + \underline{\hspace{2cm}} = \underline{\hspace{2cm}}$$

- d) Wie groß ist damit das Massenträgheitsmoment des Gesamtsystems bzgl. Aufhängepunkt O ?

$$I_O = \underline{\hspace{2cm}}$$

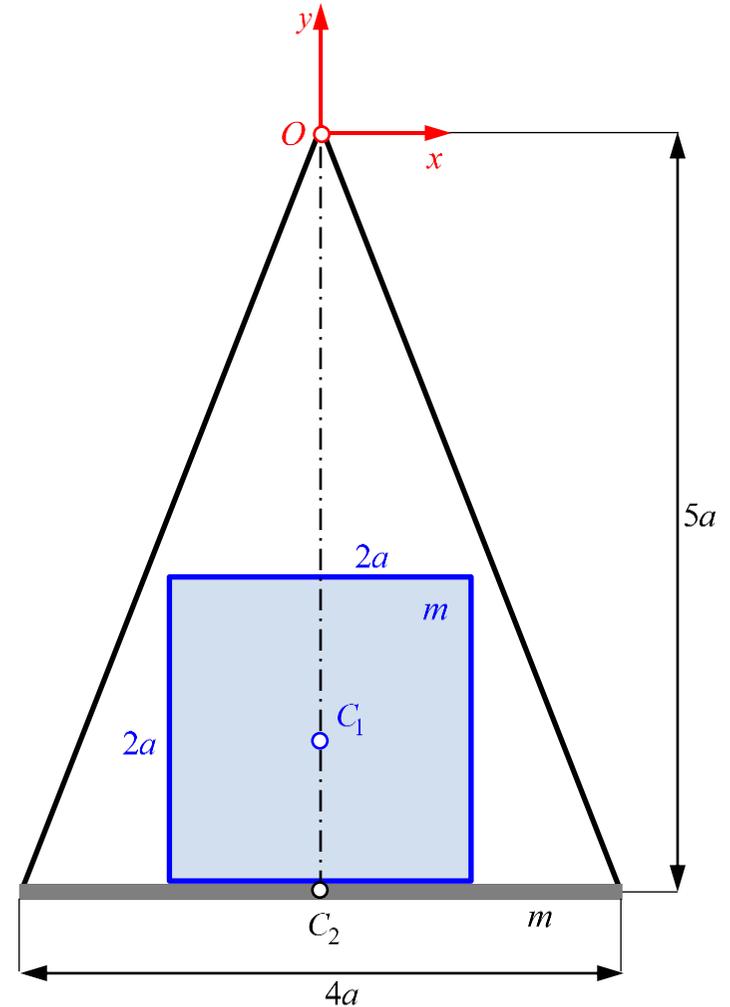
- e) Wie berechnet sich daraus das Massenträgheitsmoment des Gesamtsystems bzgl. seines Gesamtschwerpunkts C_{ges} ?

$I_{C_{ges}} = I_O + 81ma^2$

$I_{C_{ges}} = I_O - 81ma^2$

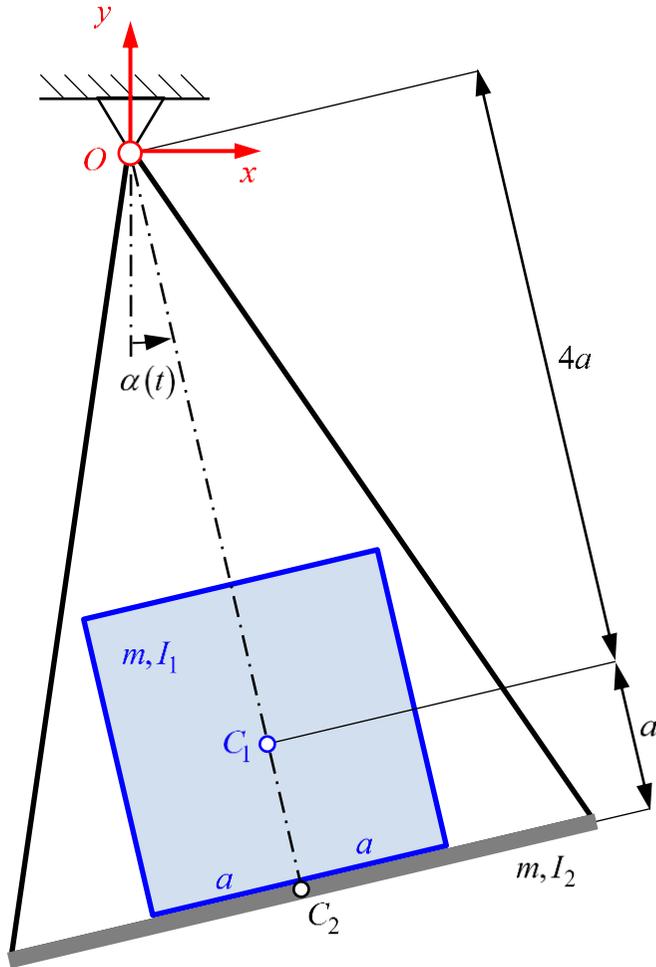
$I_{C_{ges}} = I_O + \frac{81}{4}ma^2$

$I_{C_{ges}} = I_O - \frac{81}{2}ma^2$



Aufgabe 3 (18 Punkte)

Im Rahmen einer Sicherheitsbetrachtung wird nun der Kontakt zwischen der Kiste (Masse m , Trägheitsmoment I_1 bzgl. Schwerpunkt C_1) und dem Brett (Masse m , Trägheitsmoment I_2 bzgl. Schwerpunkt C_2) näher betrachtet. Der Kontakt zwischen den beiden Körpern ist reibungsbehaftet (Haftreibungskoeffizient μ_0 , symmetrischer Kontaktbereich $\pm a$).



- a) Beschreiben Sie die Lage der beiden Körperschwerpunkte im Koordinatensystem.

$$\mathbf{r}_1 = \begin{bmatrix} \text{---} \\ \text{---} \\ \text{---} \end{bmatrix}, \quad \mathbf{r}_2 = \begin{bmatrix} \text{---} \\ \text{---} \\ \text{---} \end{bmatrix}$$

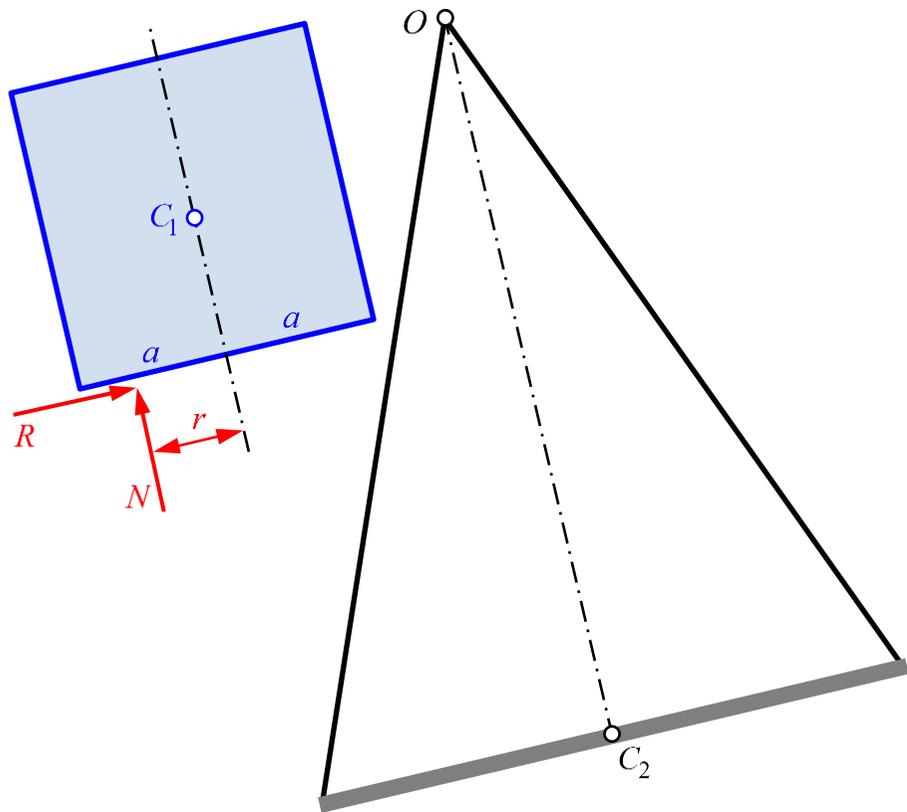
- b) Welche Geschwindigkeiten und Beschleunigungen ergeben sich daraus für die beiden Körperschwerpunkte?

$$\mathbf{v}_1 = \begin{bmatrix} \text{---} \\ \text{---} \\ \text{---} \end{bmatrix}, \quad \mathbf{v}_2 = \begin{bmatrix} \text{---} \\ \text{---} \\ \text{---} \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{a}_1 = \begin{bmatrix} \text{---} \\ \text{---} \\ \text{---} \end{bmatrix},$$

$$\mathbf{a}_2 = \begin{bmatrix} \text{---} \\ \text{---} \\ \text{---} \end{bmatrix}$$

c) Ergänzen Sie alle fehlenden Kräfte/Momente im Freischnittbild.



d) Ergänzen Sie Impuls- und Drallsätze für die Kiste.

$$m\mathbf{a}_1 = \left[\begin{array}{c} \text{---} \\ \text{---} \\ \text{---} \end{array} \right],$$

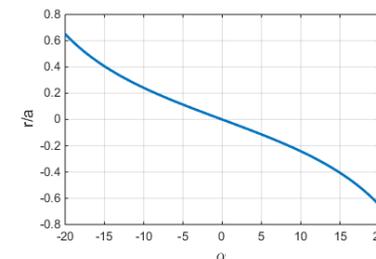
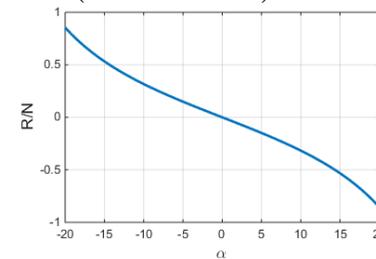
$$I_1\ddot{\alpha} = \text{---}$$

e) Welche Kontaktkräfte ergeben sich daraus?

- | | |
|---|--|
| <input type="checkbox"/> $R = m(4a\ddot{\alpha}^2 - g \sin \alpha)$ | <input type="checkbox"/> $R = m(4a\dot{\alpha}^2 + g \cos \alpha)$ |
| <input type="checkbox"/> $R = m(4a\ddot{\alpha} + g \sin \alpha)$ | <input type="checkbox"/> $R = m(4a\ddot{\alpha} + g \cos \alpha)$ |
| <input type="checkbox"/> $N = m(4a\dot{\alpha}^2 - g \sin \alpha)$ | <input type="checkbox"/> $N = m(4a\dot{\alpha}^2 + g \cos \alpha)$ |
| <input type="checkbox"/> $N = m(4a\ddot{\alpha} + g \sin \alpha)$ | <input type="checkbox"/> $N = m(4a\ddot{\alpha} + g \cos \alpha)$ |

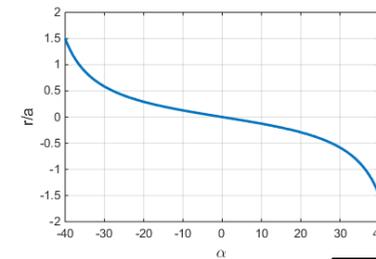
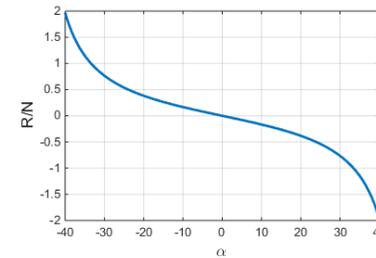
f) Nebenstehende Bilder zeigen die Kontaktverhältnisse für eine Anfangsauslenkung $\alpha_0 = 20^\circ$. Welche Aussagen können Sie daraus ablesen, wenn der Haftreibungskoeffizient $\mu_0 = 0.5$ ist?

- Kiste rutscht nicht
- Kiste rutscht für $|\alpha| > \text{---}$
- Kiste kippt nicht
- Kiste kippt für $|\alpha| > \text{---}$



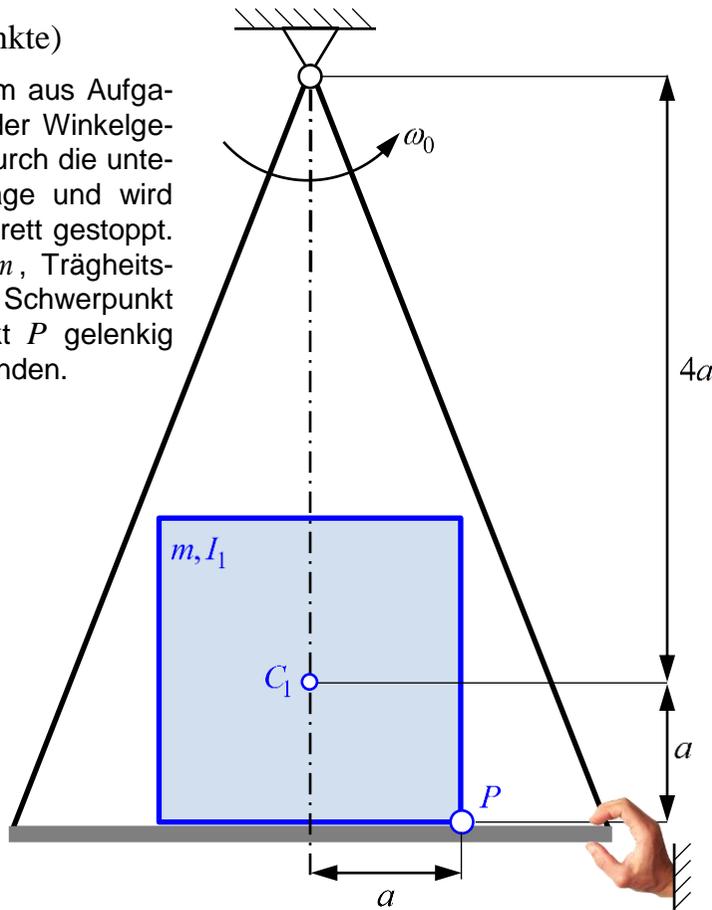
g) Nebenstehende Bilder zeigen nun die Kontaktverhältnisse für eine größere Anfangsauslenkung $\alpha_0 = 40^\circ$. Welche Aussagen können Sie daraus ablesen, wenn der Haftreibungskoeffizient ebenfalls $\mu_0 = 0.5$ ist?

- Kiste rutscht nicht
- Kiste rutscht für $|\alpha| > \text{---}$
- Kiste kippt nicht
- Kiste kippt für $|\alpha| > \text{---}$



Aufgabe 4 (15 Punkte)

Das Schaukelsystem aus Aufgabe 3 schwingt mit der Winkelgeschwindigkeit ω_0 durch die untere Gleichgewichtslage und wird dann plötzlich am Brett gestoppt. Die Kiste (Masse m , Trägheitsmoment I_1 bzgl. Schwerpunkt C_1) ist hier im Punkt P gelenkig mit dem Brett verbunden.

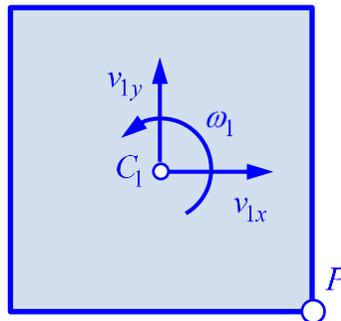


a) Wie ist der Geschwindigkeitszustand der Kiste vor dem Stoß?

$\omega_1^- = \text{-----},$
 $v_{1x}^- = \text{-----}, \quad v_{1y}^- = \text{-----}$

b) Welche Geschwindigkeit folgt daraus mithilfe der Starrkörperkinematik für den Gelenkpunkt P vor dem Stoß?

$v_{Px}^- = \text{-----}, \quad v_{Py}^- = \text{-----}$



- c) Zeichnen Sie in obiges Bild die Kraftstöße auf die Kiste unter der Annahme ein, dass die Kiste durch den Stoß vom Brett abhebt.
 d) Formulieren Sie Impuls- und Drallbilanzen für die Kiste.

e) Welche Stoßgleichungen folgen am Gelenkpunkt P aus dem plötzlichen Festhalten des Bretts?

- $v_{1x}^+ + a\omega_1^+ = 0, \quad v_{1y}^+ + a\omega_1^+ = 0$
 $v_{1x}^+ - a\omega_1^+ = 0, \quad v_{1y}^+ - a\omega_1^+ = 0$
 $v_{1x}^+ + v_{1y}^+ = 0, \quad \omega_1^+ = 0$

f) Welche Winkelgeschwindigkeit der Kiste ergibt sich aus d) und e) nach dem Stoß?

$\omega_1^+ = \text{-----}$

g) Wie könnte man das Festhalten des Bretts interpretieren?

- elastischer Stoß* *plastischer Stoß* *kein Stoß*

h) Was findet im Gelenk statt?

- elastischer Stoß* *plastischer Stoß* *teilelastischer Stoß*

Aufgabe 5 (7 Punkte)

Das Schaukelsystem (Masse $2m$, Trägheitsmoment I_O bzgl. Aufhängepunkt O , Schwerpunktsabstand $9a/2$) kann auch in seiner Gesamtheit betrachtet werden.

- a) Formulieren Sie den Drallsatz des Gesamtsystems bzgl. Fixpunkt O .

- b) Wie lautet die zugehörige Schwingungsgleichung in Standardform?

- c) Mit entsprechenden Parametern findet man die nichtlineare Schwingungsgleichung

$$\ddot{\alpha} + 4\pi^2 \sin \alpha = 0.$$

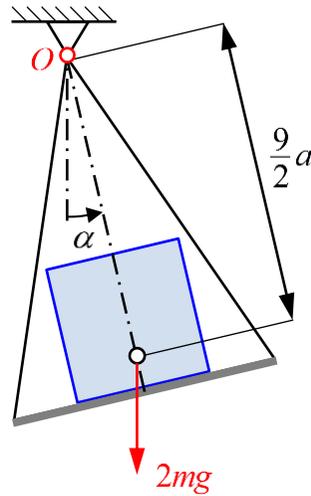
Linearisieren Sie diese Schwingungsgleichung für $\alpha \ll 1$.

- d) Aus einer Simulation ergeben sich die vier nebenstehenden Diagramme für $\alpha(t)$. Welches zeigt die Lösung der **linearisierten** Schwingungsgleichung in Teilaufgabe c)?

- a) b) c) d)

- e) Welches Diagramm gehört zur ursprünglichen **nichtlinearen** Schwingungsgleichung in Teilaufgabe c)?

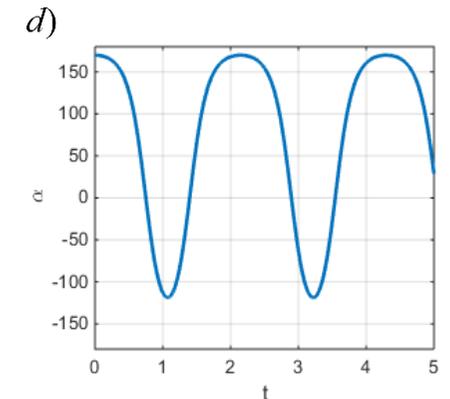
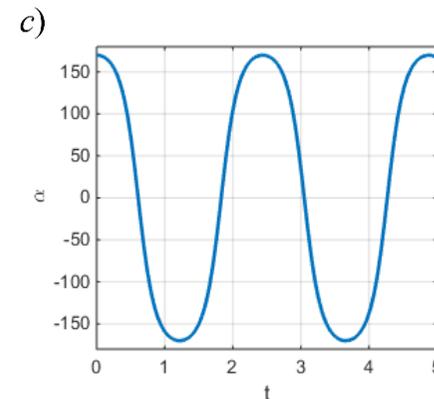
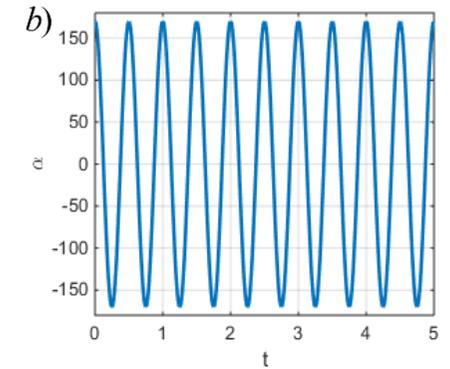
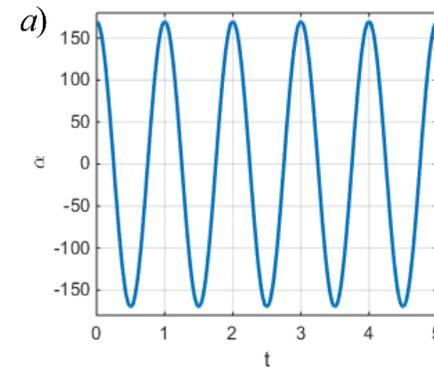
- a) b) c) d)



- f) Alle vier Diagramme haben die gleichen Anfangsbedingungen. Wie lauten diese?

$$\alpha(0) = \text{-----}, \quad \dot{\alpha}(0) = \text{-----}$$

- g) Welche verbale Anweisung würden Sie einer Mutter geben, um diese Anfangsbedingung zu erzeugen?



Aufgabe 6 (4 Punkte)

Der Energiesatz für das System in Aufgabe 5 lautet mit der Anfangsenergie E_0 bzgl. des Fixpunkts O

$$\frac{1}{2} I_O \dot{\alpha}^2 - 9mga \cos \alpha = E_0.$$

- a) Leiten Sie diese Gleichung auf beiden Seiten nach der Zeit ab.

$$\text{-----} = \text{-----}$$

- b) Lösen Sie die Gleichung nach $\ddot{\alpha}$ auf.

$$\ddot{\alpha} = \text{-----}$$

- c) Vergleichen Sie dieses Ergebnis mit dem in Aufgabe 5b. Welche Schlussfolgerung ziehen Sie daraus?

E N D E

